

FanControl-GSM

Подключение системы на автомобили Volvo

Применение системы на автомобиле Volvo XC 60 (2008-2010, 2011-2017), XC 70 (2012--), XC 90 (2005-2014)

<p>XC 90 (2005-2014) Группа 8, подгруппа 1 XC 60 (2008-2010) Группа 8, подгруппа 3 XC 60 (2011-2017) Группа 8, подгруппа 2 XC 70 (2012--) Группа 8, подгруппа 4</p> <p>CAN-шина в автомобиле:</p> <ul style="list-style-type: none"> • CAN-H – контакт №3 разъема диагностики • CAN-L – контакт №11 разъема диагностики. 	<p>Штатная кнопка управления:</p> <ul style="list-style-type: none"> • XC 60 (2011-2017), XC 70 (2012--) – кнопка «-» круиз-контроля. • XC 60 (2008-2010) – кнопка управления передним правым стеклоподъемником (на поднятие стекла) • XC 90 (2005-2014) – кнопка уменьшение громкости
<p>Двери + Багажник + Капот + Паника штатной сигнализации + Статус центрального замка +</p>	<p>Двигатель заведен + Температура двигателя +* Температура за бортом +* Уровень топлива +* Управление со штатного брелка + Управление автономной вентиляцией ∅</p>

* В зависимости от комплектации.

Управление штатным (заводским) автономным отопителем

Система подключается к CAN-шине в любом удобном месте, например, в разъеме диагностики к контакту №3 и №11. При подключении используется пара проводов системы CAN 1. Подробное описание подключения см. в схеме 1.

Применение системы на автомобиле Volvo XC 90 (2015--)

<p>Группа 16, подгруппа 1 CAN-шина в автомобиле:</p> <ul style="list-style-type: none"> • CAN-H – фиолетовый/белый • CAN-L – фиолетовый/зеленый. 	<p>Штатная кнопка управления:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Дополнительно установленная кнопка
<p>Двери + Багажник + Капот + Паника штатной сигнализации ∅ Статус центрального замка +</p>	<p>Двигатель заведен + Температура двигателя + Температура за бортом + Уровень топлива ∅ Управление со штатного брелка + Управление автономной вентиляцией ∅</p>

Управление штатным (заводским) автономным отопителем

Система подключается к CAN-шине в любом удобном месте, например, в жгуте, находящемся за правой кикпанелью (см. рисунок 1). При подключении используется пара проводов системы CAN 1. Подробное описание подключения см. в схеме 1.



Рис. 1

Схема 1

